

1. Determinare l'applicazione lineare $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tale che

$$M_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}(L) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

essendo $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (2, 0, 1), (0, 0, 1)\}$ base di \mathbb{R}^3 e \mathcal{C} la base canonica di \mathbb{R}^4 .

Si ricordi la formula

$$L(x, y, z)_{\mathcal{C}} = M_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}(L) (x, y, z)_{\mathcal{B}}.$$

Si ha $(x, y, z) = y(1, 1, 1) + \frac{x-y}{2}(2, 0, 1) + \frac{-x-y+2z}{2}(0, 0, 1)$. Allora

$$L(x, y, z) = L(x, y, z)_{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y \\ \frac{x-y}{2} \\ \frac{-x-y+2z}{2} \end{pmatrix} = \dots$$

2. Studiare la curva algebrica

$$C : x^3 - 4y^3 + 3x^2y + x^2 + x - y = 0$$

nei suoi punti impropri e nell'origine.

I punti impropri della curva sono quelli delle rette di equazione complessiva $x^3 - 4y^3 + 3x^2y = (x-y)(x+2y)^2 = 0$, quindi i punti $P_{\infty}(1, 1, 0)$ e $Q_{\infty}(2, -1, 0)$, quest'ultimo contato due volte. Si ha

$$C : X^3 - 4Y^3 + 3X^2Y + X^2T + XT^2 - YT^2 = 0,$$

quindi :

$$F_X(X, Y, T) = 3X^2 + 6XY + 2XT + T^2$$

$$F_Y(X, Y, T) = -12Y^2 + 3X^2 - T^2$$

$$F_T(X, Y, T) = X^2 + 2XT + 2XT - 2YT$$

Segue $F_X(P_\infty) = 9$, $F_Y(P_\infty) = -9$, $F_T(P_\infty) = 1$, così P_∞ è punto semplice con tangente la retta di equazione $9X - 9Y + T = 0$.

Poi $F_X(Q_\infty) = 0$, $F_Y(Q_\infty) = 0$, $F_T(Q_\infty) = 4$, così Q_∞ è punto semplice con tangente la retta impropria. Infine l'origine è anche un punto semplice con tangente la retta di equazione $x = y$.

3. Dopo aver stabilito che le rette

$$r : \begin{cases} x - 2z = 0 \\ y - 2z = 0 \end{cases}, \quad s : \begin{cases} x + 2y = 0 \\ z - 1 = 0 \end{cases}$$

sono sghembe, determinarne la minima distanza.

Dal determinante non nullo della matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

si ricava che le due rette sono effettivamente sghembe.

Posto $R(2t, 2t, t) \in r$ ed $S(-2v, v, 1) \in s$, si ha $\overline{RS} = (-2v - 2t, v - 2t, 1 - t)$. Imponendo l'ortogonalità del vettore \overline{RS} con entrambe le rette si ricavano i punti di minima distanza ...